

Appunti sulle Matrici

Fonti

- YouMath: [MATRICI E VETTORI](#)
- Andrea Minini: [La matrice](#)
- Angela Donatiello: [MATRICI E DETERMINANTI – CENNI SUI SISTEMI LINEARI](#)
- Zanichelli: [Matrici e sistemi lineari](#)

MATRICE

Un insieme di numeri, reali o complessi, ordinati secondo righe e colonne è detto matrice di ordine $m \times n$, dove m è il numero delle righe e n il numero delle colonne.

Una matrice è una tabella ordinata di elementi a_{ij} , dove a_{ij} sono numeri detti elementi (o coefficienti) e gli indici i, j in pedice agli elementi sono dei numeri interi positivi che indicano per convenzione prima il numero di riga (i) e poi il numero di colonna (j).

Una matrice di numeri viene indicata con una lettera maiuscola A oppure col simbolo $A_{m \times n}$ è scritta in generale nel modo seguente

$$A := \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & \dots & a_{1j} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & \dots & a_{2j} & \dots & a_{2n} \\ a_{31} & a_{32} & \dots & \dots & a_{3j} & \dots & a_{3n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{i1} & a_{i2} & \dots & \dots & a_{ij} & \dots & a_{in} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & \dots & a_{mj} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

con

$$\begin{cases} i = 1, 2, 3, 4, 5, \dots, m \\ j = 1, 2, 3, 4, 5, \dots, n \end{cases}$$

Gli indici degli elementi possono essere indicati con la virgola ($a_{m,n}$) o senza la virgola (a_{mn}) tra gli indici.

P.S. La notazione con la virgola evita le ambiguità quando più indici superano la decina.

La matrice può essere indicata come A , $A_{m \times n}$, $A_{(m,n)}$ o $A = (a_{mn})$.

a_{ij} = elemento della matrice che corrisponde all'incrocio tra la riga i -esima e la colonna j -esima.

Chiamiamo dimensione di una matrice il prodotto tra il numero di righe e il numero di colonne

↓
tale prodotto va indicato
come tale e non come numero

↓
ad esempio se una matrice A ha m righe
e n colonne, diciamo che A ha dimensione
 $m \times n$

Inoltre, una matrice di dimensione $m \times n$ viene detta matrice di tipo (m, n) e se i suoi elementi sono numeri reali si dice che essa appartiene a

$\mathbb{R}^{m \times n}$

spesso indicato come $\mathbb{R}^{m,n}$ oppure come $\text{Mat}(m, n, \mathbb{R})$.

Più in generale, se gli elementi di una matrice appartengono al campo K , si scrive $A \in K^{m,n}$, oppure
 $A \in K^{m \times n}$ o, ancora, $A \in \text{Mat}(m,n,K)$.

$\text{Mat}(m,n,K)$ denota l'insieme di tutte le matrici a coefficienti nel campo K con m righe e n colonne.

Esempio

$$\text{sia } A = \begin{pmatrix} -1 & 5 & 8 \\ 3 & -1 & 7 \\ 5 & 2 & -4 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

- Di che tipo è qual è la sua dimensione? Avendo 4 righe e 3 colonne è una matrice di tipo $(4,3)$, la cui dimensione è 4×3 .

- A cosa appartiene? I suoi elementi sono numeri reali, dunque $A \in \mathbb{R}^{4,3}$ o $A \in \text{Mat}(4,3,\mathbb{R})$

- Quale elemento occupa la posizione $a_{4,1}$? Dobbiamo individuare l'elemento che occupa la posizione: quarta riga, prima colonna. In tale posizione c'è uno zero, pertanto $a_{4,1} = 0$

Matrice riga: è una matrice di tipo $(1, n)$, ossia è formata da una sola riga, indipendentemente dal numero delle colonne.

Le matrici riga vengono usate per riportare le componenti di un vettore, motivo per cui vengono anche dette vettore riga

$$\text{es. } (-1 \ 0 \ 2 \ 3) \in \mathbb{R}^{1,4} \quad \left(\frac{1}{3}, 2\right) \in \mathbb{R}^{1,2}$$

Matrice colonna: è una matrice formata da una sola colonna, ossia del tipo $(m, 1)$ e viene detta anche vettore colonna.

$$\text{es. } \begin{pmatrix} -3 \\ 5 \\ 3 \\ 0 \\ 7 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{5,1} \quad \begin{pmatrix} 6 \\ 2 \\ 5 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{3,1}$$

Matrice rettangolare: è una matrice in cui il numero delle righe è diverso dal numero delle colonne, cioè $m \neq n$.

$$\text{es. } \begin{pmatrix} -1 & 0 & 7 \\ 4 & 6 & -2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{2,3} \quad \begin{pmatrix} 5 & 8 \\ 3 & -5 \\ 0 & 1 \\ -1 & 3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{4,2}$$

Matrice quadrata: è una matrice che ha il numero di righe uguale al numero di colonne ($m=n$) e questo numero prende il nome di ordine della matrice.

Tali matrici rivestono un ruolo fondamentale in Algebra Lineare

Sono infatti le uniche per cui si può calcolare il determinante e cercare la matrice inversa se esiste.

es. $\begin{pmatrix} -2 & 3 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{2,2}$ $\begin{pmatrix} 4 & -1 & 2 \\ 0 & 5 & 0 \\ 1 & 2 & -3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{3,3}$

Sono due matrici quadrate, la prima di ordine 2 e la seconda di ordine 3.

In una matrice quadrata si dice:

- diagonale principale, la diagonale che va dall'angolo in alto a sinistra all'angolo in basso a destra;
- diagonale secondaria (o antidiagonale), la diagonale che va dall'angolo in alto a destra all'angolo in basso a sinistra.

Nella seguente matrice abbiamo indicato in rosso gli elementi della diagonale principale e in blu quelli della diagonale secondaria:

$$\begin{pmatrix} -4 & 9 & 1 \\ 15 & -81 & 7 \\ 5 & 12 & 44 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} -4 & 9 & 1 \\ 15 & -81 & 7 \\ 5 & 12 & 44 \end{pmatrix}$$

Matrice diagonale: è una matrice quadrata in cui gli elementi sono tutti nulli ad eccezione di quelli posti sulla diagonale principale. In formule:

$$A \in \mathbb{R}^{n,n} \text{ matrice diagonale} \Leftrightarrow \forall i, j \in \{1, 2, \dots, n\}, i \neq j, a_{ij} = 0$$

es. $\begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 15 & 0 \\ 0 & 0 & 7 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 8 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 12 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$

Matrice antidiagonale: è una matrice quadrata in cui i soli termini della diagonale secondaria possono essere diversi da zero.

es. $\begin{pmatrix} 0 & 0 & 7 \\ 0 & 15 & 0 \\ -3 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & -2 \\ 0 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & -4 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$

Matrice identità: si indica generalmente con Id , Id_n , I o con I_n ed è una matrice diagonale avente tutti 1 sulla diagonale principale e tutti 0 altrove. In simboli:

$$\text{Id}_n \in \mathbb{R}^{n \times n}, \forall i, j \in \{1, 2, \dots, n\}: a_{ij} = \begin{cases} 0 & \text{se } i \neq j \\ 1 & \text{se } i = j \end{cases}$$

Ovviamente non importa quanto valga n , cioè il numero di righe o di colonne di una matrice identità può essere qualsiasi numero naturale non nullo.

es. $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$

Matrice nulla: è una matrice (rettangolare o quadrata) di dimensioni qualsiasi, costituita da soli 0 e indicata col simbolo 0.

es. $\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad (0 \ 0 \ 0 \ 0) \quad \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$

Matrice triangolare superiore: è una matrice quadrata avente tutti gli elementi al di sotto della diagonale principale uguali a zero. In formule:

$$A \in \mathbb{R}^{n \times n} \text{ triangolare superiore} \Leftrightarrow \forall i, j \in \{1, 2, \dots, n\}, i > j : a_{ij} = 0$$

es. $\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix}$

Gli elementi evidenziati in rosso sono quelli in cui l'indice di riga i è maggiore dell'indice di colonna j . Affinché la matrice sia triangolare superiore tali elementi devono essere uguali a zero, come

$$\begin{pmatrix} 5 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 11 \\ 0 & 0 & -3 \end{pmatrix}$$

Matrice triangolare inferiore: è una matrice quadrata avente tutti gli elementi al di sopra della diagonale principale uguali a zero

$$A \in \mathbb{R}^{n \times n} \text{ triangolare inferiore} \Leftrightarrow \forall i, j \in \{1, \dots, n\}, i < j : a_{ij} = 0$$

es. $\begin{pmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 2 & -1 & 0 \\ 6 & 5 & 3 \end{pmatrix}$

Matrici a scalini (o a gradini): una qualsiasi matrice (quadrata o rettangolare) è detta matrice a scalini o matrice a gradini se il primo elemento diverso da zero della i -esima riga, con $i > 1$, è più a destra del primo elemento diverso da zero della riga precedente.

es.
$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 3 \end{pmatrix}$$
 Sono matrici a scalini

$$\begin{pmatrix} 5 & 0 & 3 & 8 \\ 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 2 & 6 \end{pmatrix}$$
 Non è una matrice a scalini

Il primo elemento diverso da zero di ogni riga (quando c'è) è detto pivot.

Tramite il metodo di eliminazione di Gauss è possibile ridurre qualsiasi matrice in una matrice a scalini.

Matrice simmetrica e matrice antisimmetrica: una matrice quadrata di ordine $n > 1$ si dice simmetrica se i suoi elementi sono simmetrici rispetto alla diagonale principale, ossia se per ogni $i, j \in \{1, 2, \dots, n\}$, con $i \neq j$: $a_{ij} = a_{ji}$.

es.
$$\begin{pmatrix} 5 & 0 & 3 \\ 0 & 2 & 9 \\ 3 & 9 & 1 \end{pmatrix}$$

Di contro, una matrice quadrata è detta antisimmetrica se $a_{ij} = -a_{ji}$.

es.
$$\begin{pmatrix} 0 & 4 & 1 \\ -4 & 0 & 7 \\ -1 & -7 & 0 \end{pmatrix}$$

Matrice trasposta: è una nuova matrice in cui le righe diventano colonne e le colonne diventano righe.

Sia A una generica matrice ad elementi in un campo k , cioè A può essere una matrice di qualsiasi tipo: rettangolare o quadrata, matrice riga o matrice colonna.

In tutti i casi è sempre possibile trovarne la matrice trasposta. Essa si indica generalmente con A^T e si ottiene scambiando le righe di A con le sue colonne.

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & -1 & 2 \end{pmatrix} \quad A^T = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 2 & -1 \\ 3 & 2 \end{pmatrix}$$

In termini matematici...

Se A è una matrice con m righe e n colonne a coefficienti in un campo K , ossia

$$A \in \text{Mat}(m, n, K), \quad A = (a_{ij}) \quad \begin{array}{l} 1 \leq i \leq m \\ 1 \leq j \leq n \end{array}$$

La trasposta di A è la matrice

$$A^T \in \text{Mat}(n, m, K), \quad A^T = (a_{ji}) \quad \begin{array}{l} 1 \leq j \leq n \\ 1 \leq i \leq m \end{array}$$

Dunque, se A è una matrice di dimensione $m \times n$, ossia una matrice con m righe e n colonne, allora la trasposta A^T ha dimensione $n \times m$, ossia una matrice con n righe e m colonne.

Matrici dello stesso tipo: sono matrici che hanno lo stesso numero di righe e di colonne.

$$\text{es. } A = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 2 & 0 \\ 3 & -2 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} -3 & 2 \\ 4 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \quad \begin{array}{l} \text{Sono matrici} \\ \text{dello stesso tipo} \\ 3 \times 2 \end{array}$$

Matrici corrispondenti: in due matrici A e B dello stesso tipo, gli elementi di ugual posto si dicono corrispondenti.

$$\text{es. } A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \\ a_{31} & a_{32} \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} b_{11} & b_{12} \\ b_{21} & b_{22} \\ b_{31} & b_{32} \end{pmatrix} \quad \begin{array}{l} \text{Nelle due} \\ \text{matrici gli} \\ \text{elementi corrispon-} \\ \text{ti sono } a_{11}, a_{12}, \\ a_{21}, a_{22}, \\ a_{31}, a_{32} \text{ e } b_{11}, \\ b_{12}, b_{21}, b_{22}, \\ b_{31}, b_{32} \text{ e così via.} \end{array}$$

Matrici uguali: due matrici, A e B , si dicono uguali quando tutti gli elementi corrispondenti sono uguali, e si scrive $A=B$

$$\text{es. } A = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 2 & 0 \\ 3 & -2 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 2 & 0 \\ 3 & -2 \end{pmatrix}$$